

1ª Aula do cap 02 - Cinemática

Movimento em Uma Dimensão 1-D

Movimento Uniforme

Introdução

Movimento em 1-D

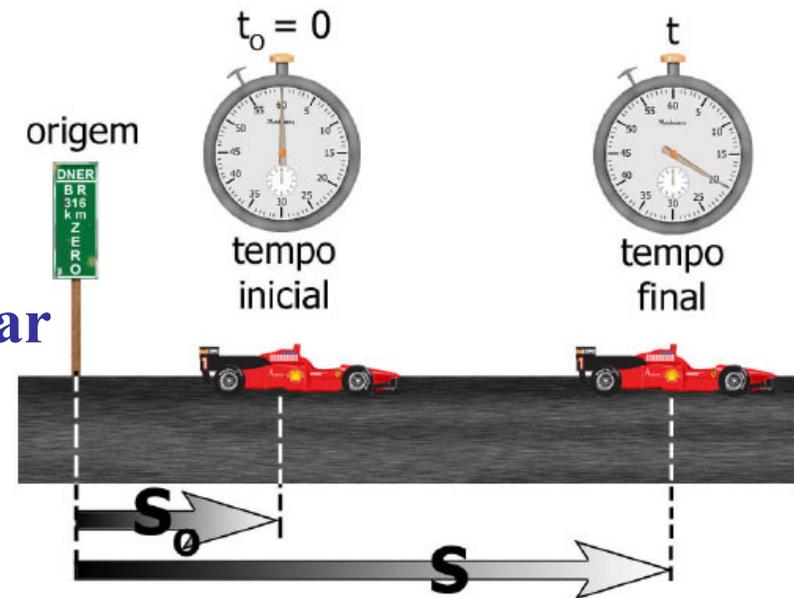
Posição-Deslocamento

Velocidade Média e Velocidade escalar

Movimento Retilíneo e Uniforme

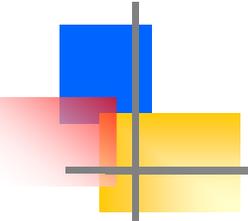
Movimento Acelerado

Queda Livre



Referência:

Halliday, David; Resnick, Robert & Walker, Jearl. Fundamentos de Física, Vol 1. Cap. 02 da 6ª ou 7ª. ed. Rio de Janeiro: LTC, 1996.



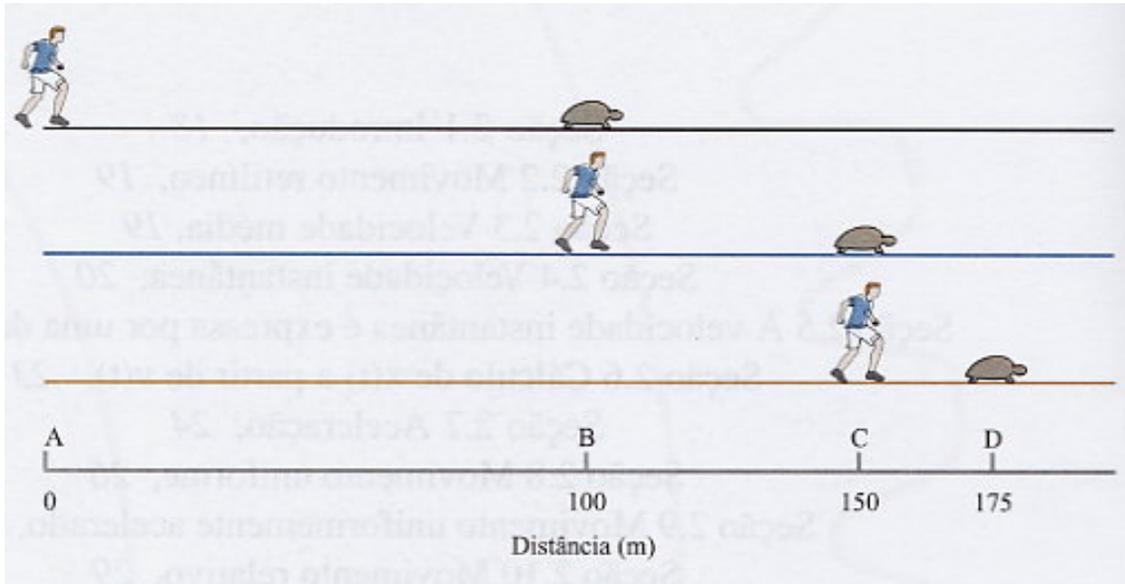
Movimento em 1-D

Introdução:

- Entender os movimentos é uma das metas das leis físicas.
- Mecânica estuda o movimento e suas causas.
 - Sua descrição é feita pela **Cinemática**.
 - Suas causas são descritas pela **Dinâmica**.
 - Iniciamos com o Movimento em uma dimensão 1-D e velocidade constante.

O Paradoxo de Zenão

Zenão de Eléia, o sofista (490/485 a. C – 430 a.C). propôs o movimento como impossibilidade lógica. Aquiles (A) em A, a tartaruga (T) está em B. Quando A chega em B a T está em C, reduzindo a distância sem jamais alcançá-la.

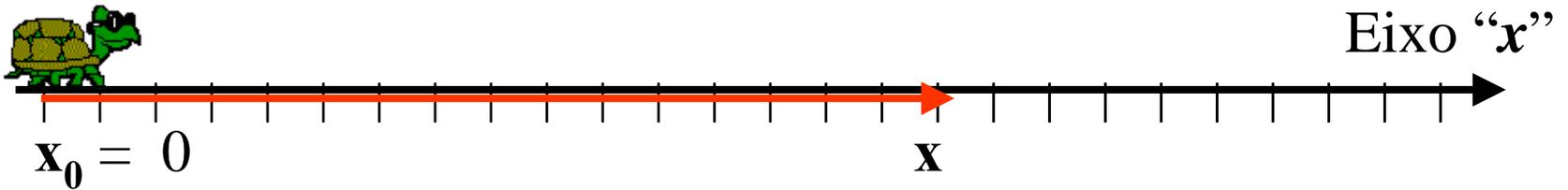


Para Zenão *o tempo seria infinito*. Isto é um erro!

O tempo t é a soma
 $t = T + T/2 + T/4 + T/8 + \dots$
ou
 $t = T + T(1/2 + 1/4 + 1/8 + \dots)$ que é
 $t = 2T$

Movimento em 1-D

Definições iniciais



posição inicial = $x_0 = 0$ (origem)

posição final = x ou $x(t)$, t : instante final

• Vetor Posição

Vetor Posição é um vetor que descreve onde está localizado o móvel em relação ao referencial.

Movimento em 1-D

Vetor Deslocamento:

É a variação do vetor posição de (x_1, t_1) para (x_2, t_2) .

Exemplo: corrida de 100 metros.



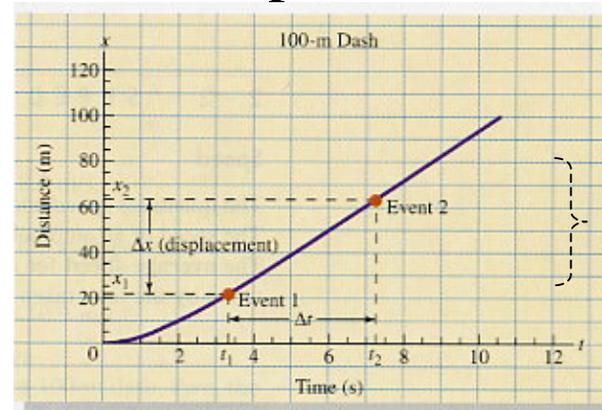
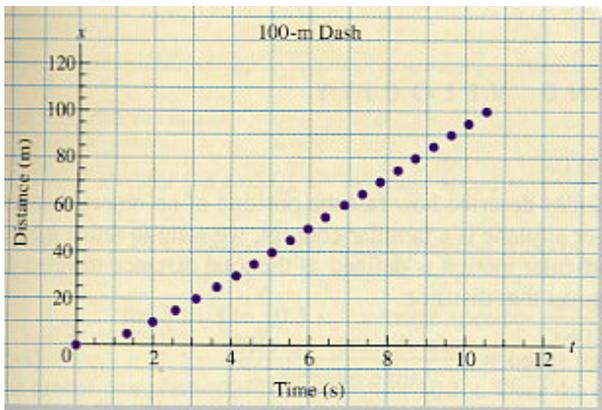
Ouro - Justin Gatlin- 9.85 s

$$\vec{\Delta x} = x_2 - x_1 \quad (\text{Vetor!!})$$

$$\Delta t = t_2 - t_1 \quad (\text{Escalar})$$

$$\vec{\Delta x} = x_2 - x_1$$

(independe do caminho)



v = constante

Velocidade média

Definição de Velocidade média :

$$\mathbf{V}_{\text{med}} = \frac{\mathbf{x}_2 - \mathbf{x}_1}{t_2 - t_1} = \frac{\Delta \mathbf{x}}{\Delta t}$$

de 0s até 5.01s:

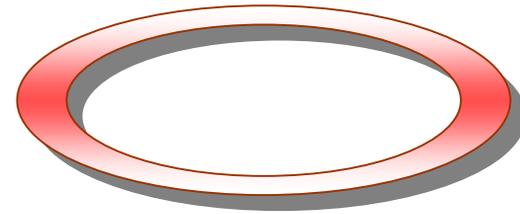
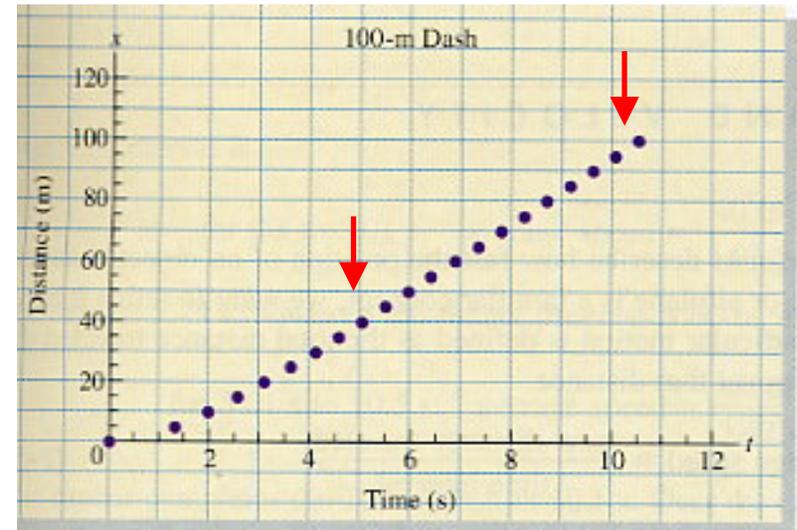
$$V_{\text{med}} = 40\text{m} / 5.01\text{s} = 8.0 \text{ m/s}$$

de 5.01s até 10.5s:

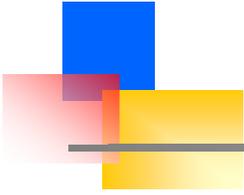
$$V_{\text{med}} = 60\text{m} / 5.49\text{s} = 10.9 \text{ m/s}$$

Em todo o intervalo,

$$\text{de 0s até 10.5s: } V_{\text{med}} = 100\text{m} / 10.5\text{s} = 9.5 \text{ m/s}$$



$$\Delta \mathbf{x} = \mathbf{x}_2 - \mathbf{x}_1 \Rightarrow \text{final} = \text{inicial}$$
$$\mathbf{x}_2 = \mathbf{x}_1, \text{ logo } \Delta \mathbf{x} = 0 \text{ e } \mathbf{V}_{\text{med}} = 0$$



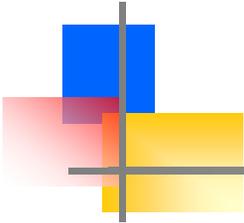
Velocidade Escalar

Velocidade escalar é distância percorrida/intervalo de tempo (Rapidez).

$$v(t) = \frac{\Delta x}{\Delta t}$$

No movimento é retilíneo uniforme o móvel percorre uma trajetória retilínea e apresenta velocidade constante. Neste caso a velocidade média é igual à instantânea:

$$\mathbf{v} = v_{\text{inst}} = v_{\text{média}} = \Delta \mathbf{x} / \Delta t$$



Cálculo de $x(t)$

A equação horária de um movimento MU mostra como a posição varia com o tempo: " $x = f(t)$ "

$$v = (x - x_0)/(t - t_0) \quad \text{resulta em :} \quad x - x_0 = v (t - t_0), \quad \text{para } t_0 = 0$$

Resolvendo para x :

$$x(t) = x_0 + v \cdot t$$

onde: x = posição final, x_0 = posição inicial e t = instante final

Esta equação horária do MU é uma função do 1º grau.

Observe que a posição (x) é a variável dependente e o tempo (t) é a variável independente.

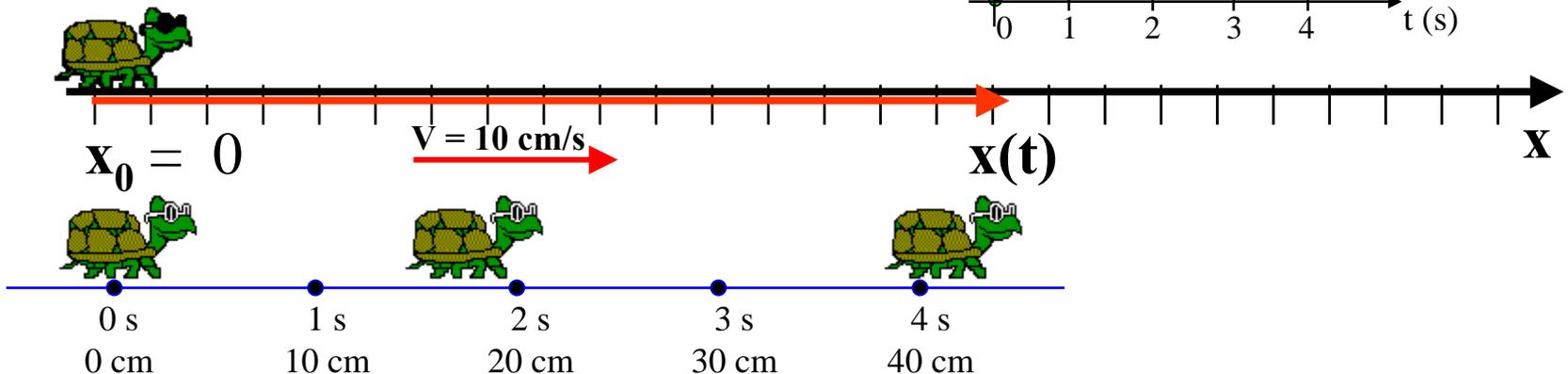
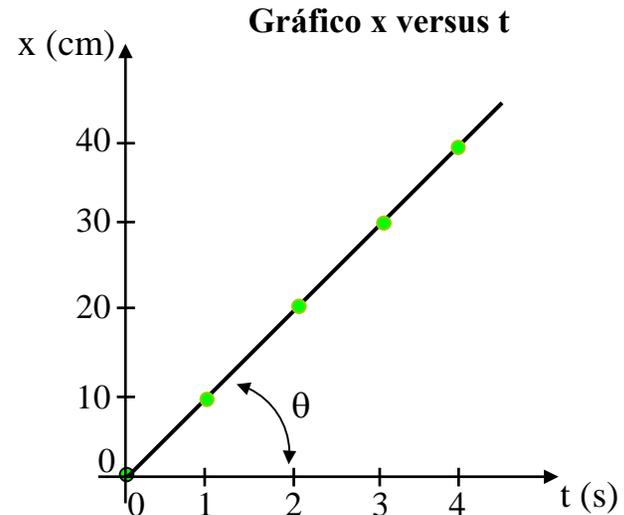
Gráfico de $x(t)$

Na equação horária do movimento (MU):

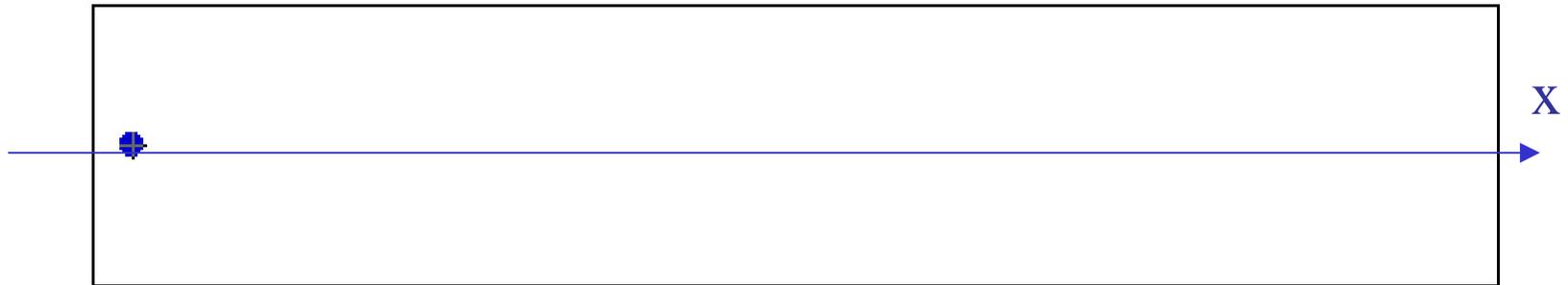
$$\mathbf{x = x_0 + v \cdot t,} \quad (\mathbf{x = f(t)} \text{ é uma função do } 1^\circ \text{ grau})$$

Identifica-se:

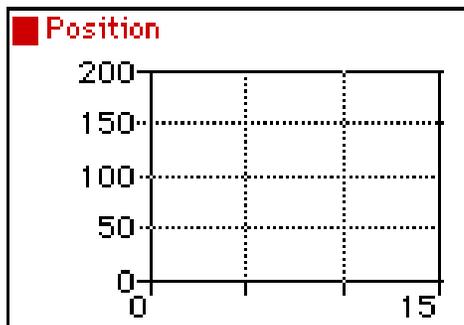
- x_0 : coeficiente linear da reta, no gráfico ao lado $x_0 = 0$
- v : coeficiente angular da reta ou inclinação da reta



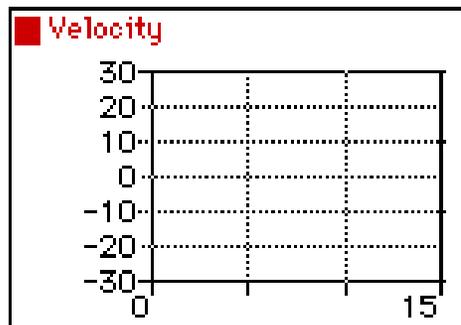
Exemplos Gráficos – $V > 0$ (constante)



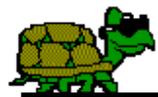
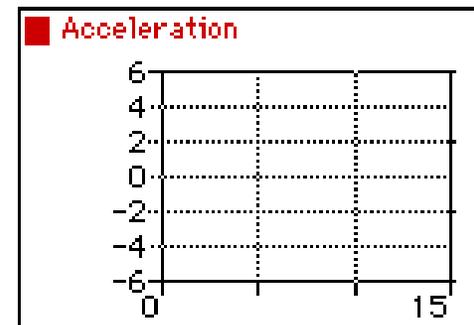
Position-Time Graph



Velocity-Time Graph



Acceleration-Time Graph



$x_0 = 0$

x

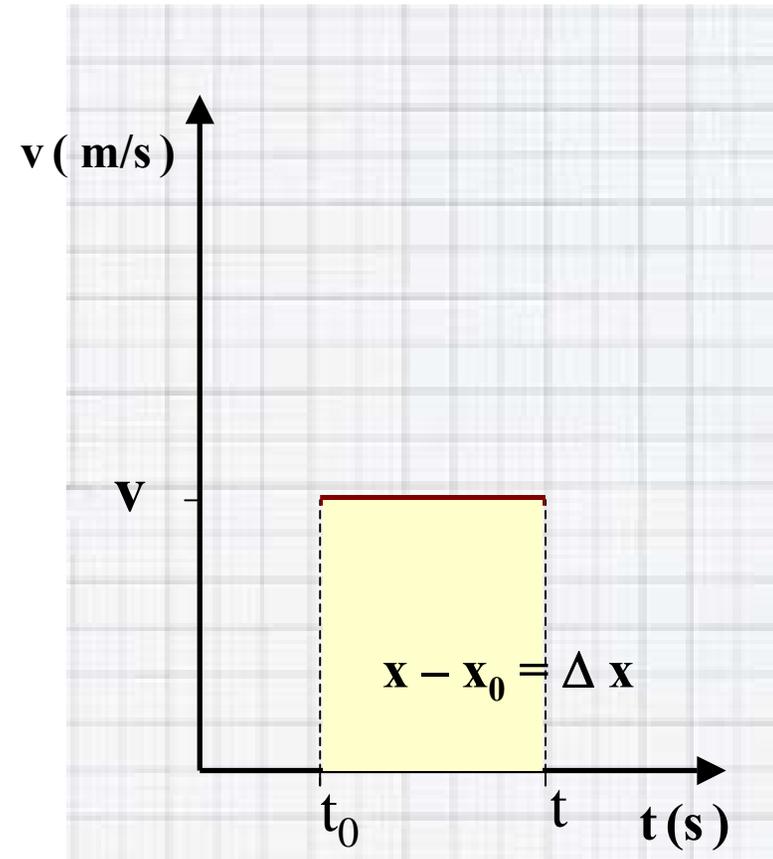
Eixo “ x ”

O cálculo de $x(t)$ a partir de $v(t)$

Considere o caso de velocidade constante

$$x - x_0 = v (t - t_0)$$

Note que $v(t - t_0)$ é a área sob a curva da velocidade v em função do tempo.



Movimento em Uma Dimensão 1-D

Movimento com aceleração constante

Aceleração Média

Movimento Retilíneo com aceleração constante

O cálculo de $x(t)$ a partir de $v(t)$

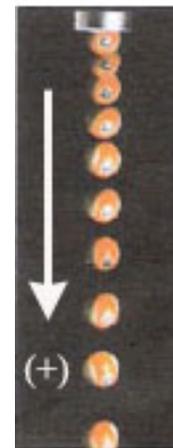
Relações gráficas

Resumo das equações do MUV.

Queda Livre

Referência:

Halliday, David; Resnick, Robert & Walker, Jearl.
Fundamentos de Física, Vol 1. Cap. 02 da 6^a. ed.
Rio de Janeiro: LTC, 1996.



$$a = +g$$

$$v = v_0 + at$$

$$h = h_0 + v_0 t + \frac{gt^2}{2}$$

$$v^2 = v_0^2 + 2.a.\Delta s$$

Aceleração média

$$\mathbf{a}_{\text{med}} = \frac{\mathbf{v}_2 - \mathbf{v}_1}{t_2 - t_1} = \frac{\Delta \mathbf{v}}{\Delta t}$$



Uma corredora acelera uniformemente até 10m/s em $t = 4\text{s}$.

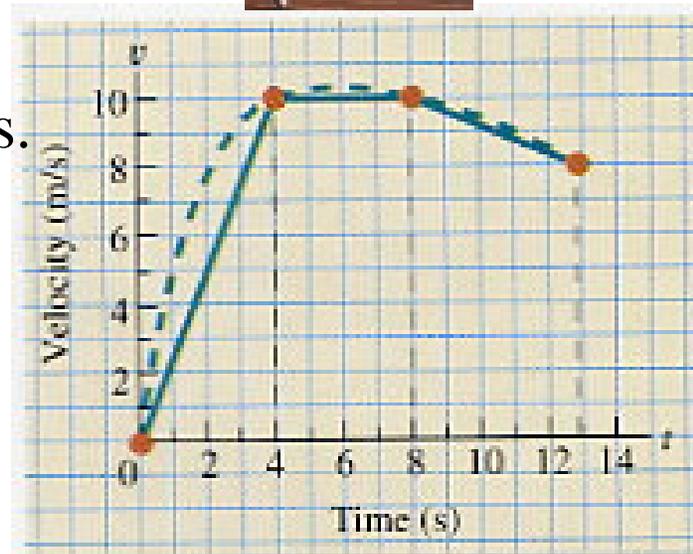
Mantêm a velocidade nos próximos 4s.

De 8s até 12.7s reduz a velocidade para 8m/s.

de 0s até 4s: $a_m = 10\text{m/s} / 4\text{s} = 2.5 \text{ m/s}^2$

de 4s até 8s: $a_m = 0\text{m/s} / 4\text{s} = 0 \text{ m/s}^2$

de 8s até 12.7s: $a_m = 2\text{m/s} / 4.7\text{s} = -0.42 \text{ m/s}^2$



Aceleração constante

Aceleração constante $\rightarrow \mathbf{a}_{\text{inst}} = \mathbf{a}_{\text{med}} = \frac{\mathbf{v}(t) - \mathbf{v}(t_0)}{t - t_0}$

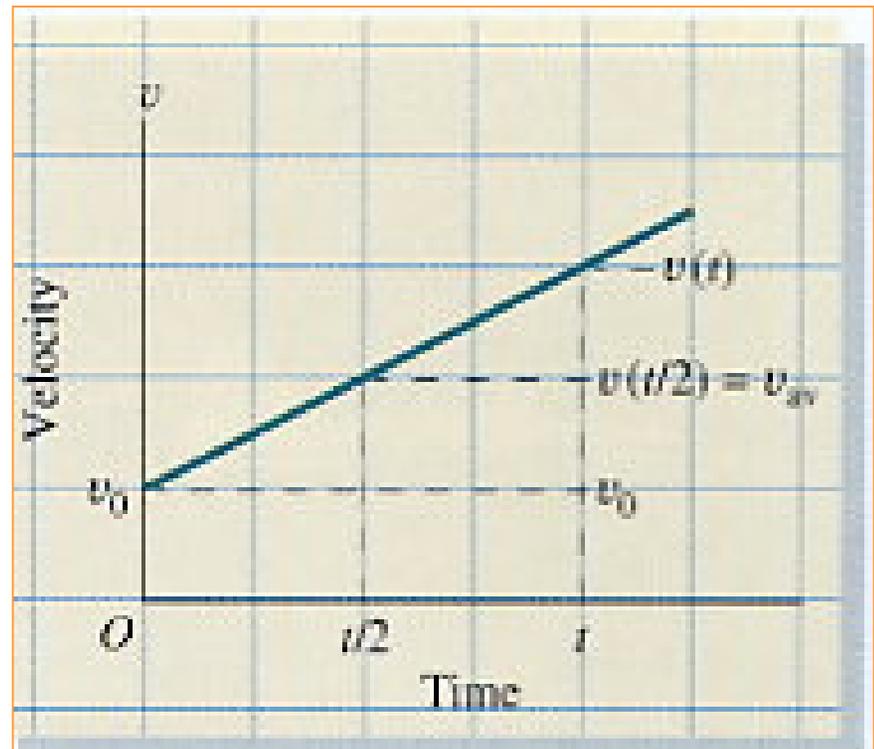
Se $t_0 = 0$, e $v(t_0) = v_0$, temos que a velocidade fica

$$\mathbf{v}(t) = \mathbf{v}_0 + \mathbf{a}t$$

Note que neste (MRUV) movimento a velocidade média é dada por

$$\mathbf{v}_{\text{med}} = \frac{\mathbf{x} - \mathbf{x}_0}{t} = \frac{\mathbf{v}_0 + \mathbf{v}}{2}$$

Daí temos $\mathbf{x} = \mathbf{x}_0 + \mathbf{v}_0 t + \frac{\mathbf{a}t^2}{2}$



Cálculo de $x(t)$ a partir de $v(t)$

Considere um movimento com aceleração constante.

$$\Delta \mathbf{x} = \mathbf{x} - \mathbf{x}_0 = \text{Área}$$

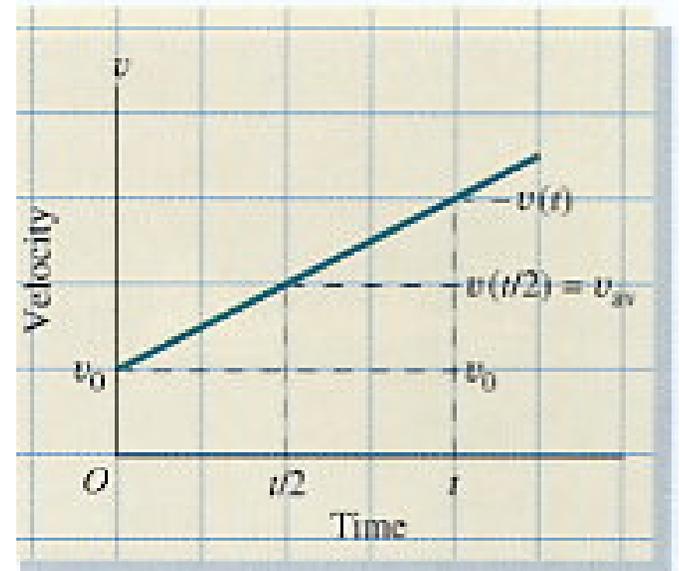
$$\mathbf{x} - \mathbf{x}_0 = \mathbf{v}_0 t + (\mathbf{v} - \mathbf{v}_0)t/2$$

Substituindo

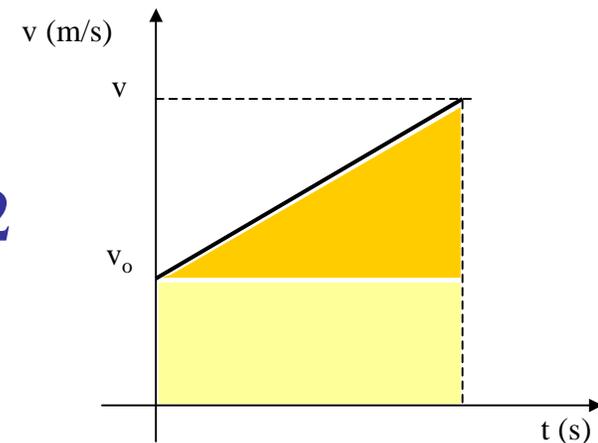
$$\mathbf{v} = \mathbf{v}_0 + a t$$

temos a função horária:

$$\mathbf{x}(t) = \mathbf{x}_0 + \mathbf{v}_0 t + (1/2) a t^2$$



$$\mathbf{x} - \mathbf{x}_0 = \mathbf{v}_0 t + (1/2) a t^2$$



Equação de Torricelli

Isolando o tempo da eq. $v(t)$ $t = \frac{v - v_0}{a}$

Se substituirmos o tempo na equação $x(t)$

$$x = x_0 + v_0 t + \frac{at^2}{2}$$

$$x - x_0 = v_0 t + \frac{a(v - v_0)^2}{2 a^2}$$

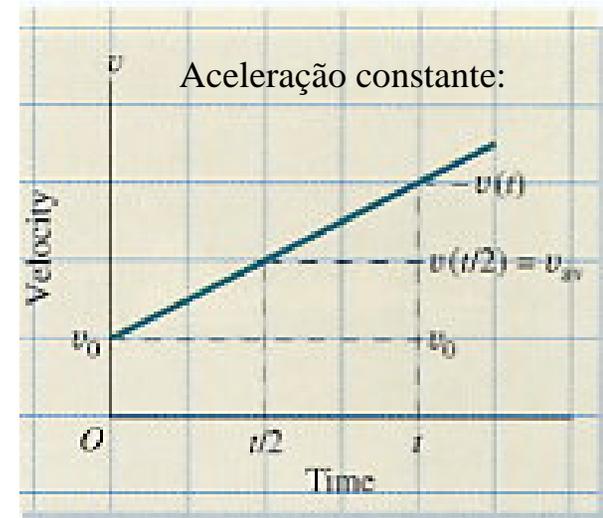
$$x - x_0 = v_0 \frac{(v - v_0)}{a} + \frac{a(v - v_0)^2}{2 a^2} \quad \rightarrow \quad x = x_0 + \frac{v^2 - v_0^2}{2a}$$

Daí temos:

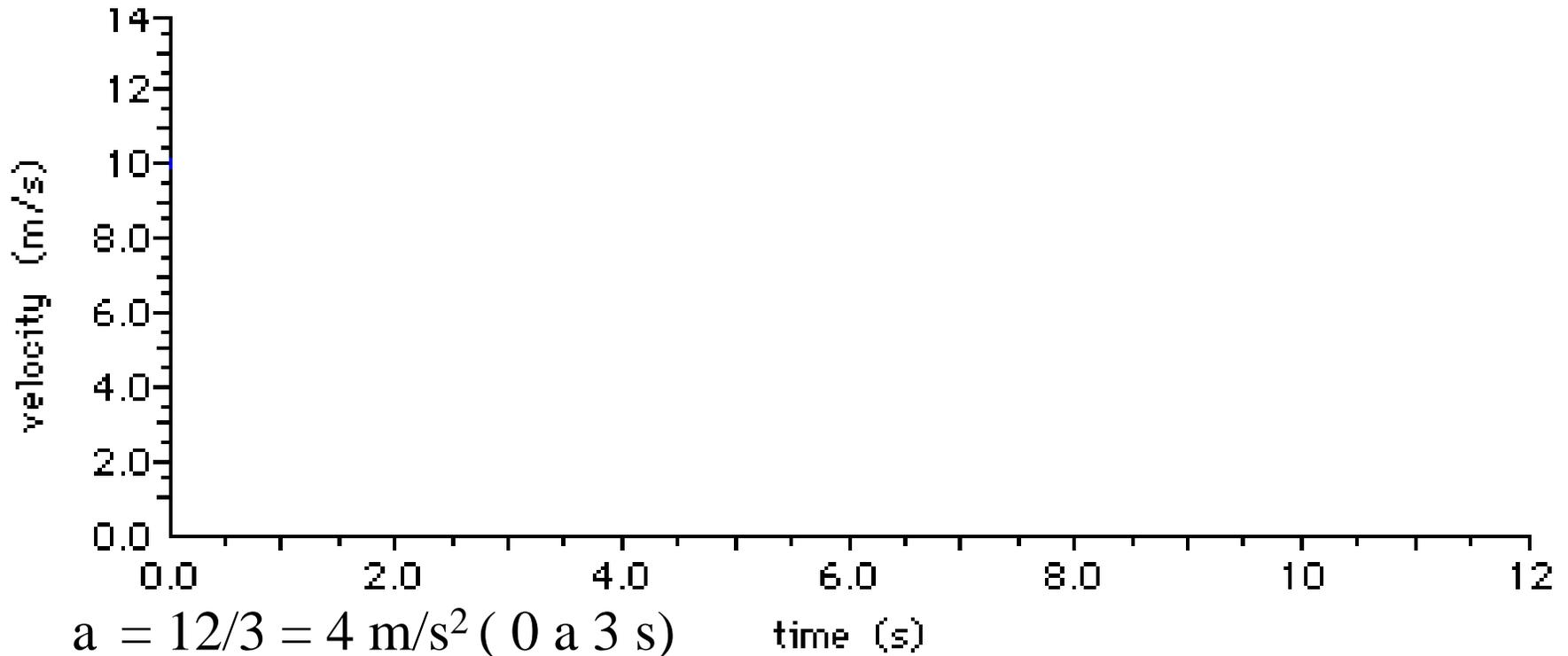
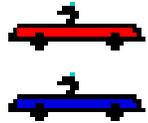
$$\boxed{v^2 = v_0^2 + 2a(x - x_0)}$$

Equação de Torricelli

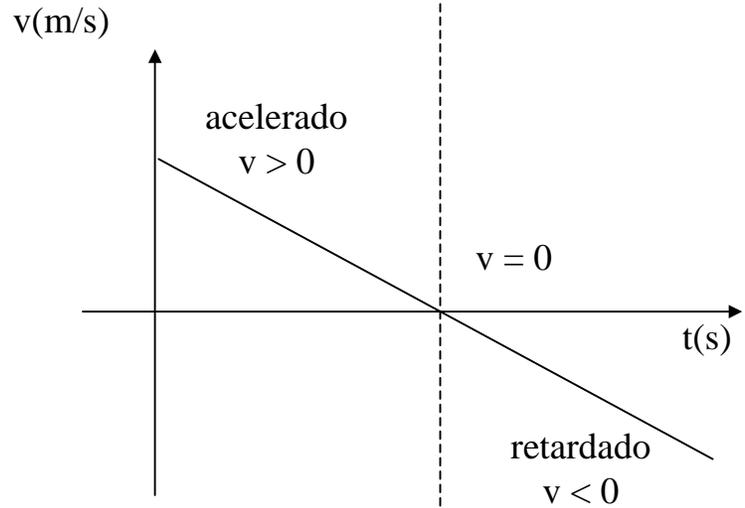
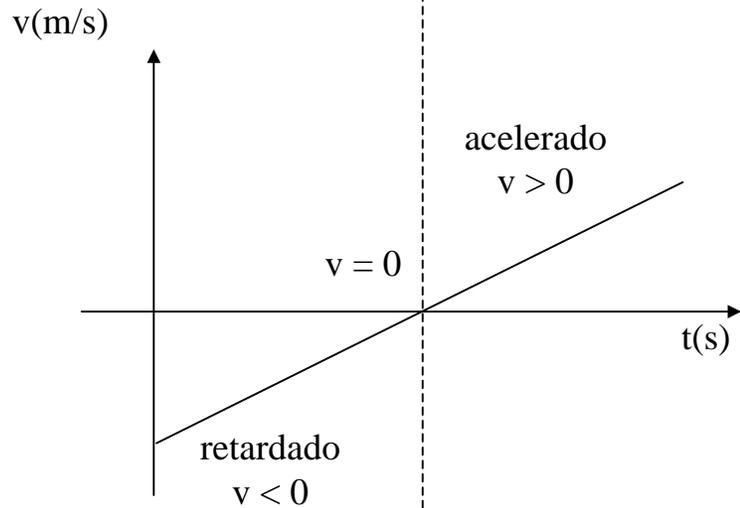
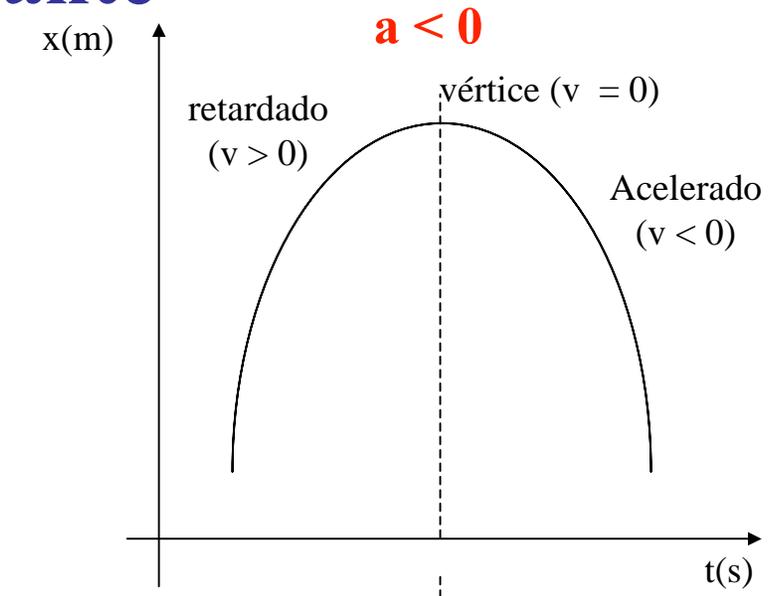
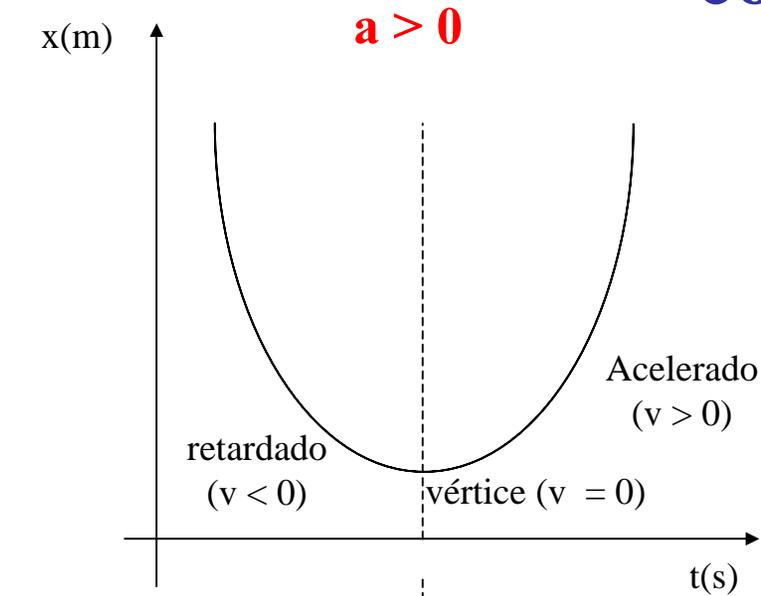
Ficamos com uma Eq. relacionando v e x

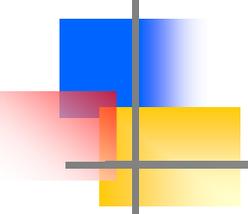


Movimento com aceleração constante



Gráficos do movimento com aceleração constante

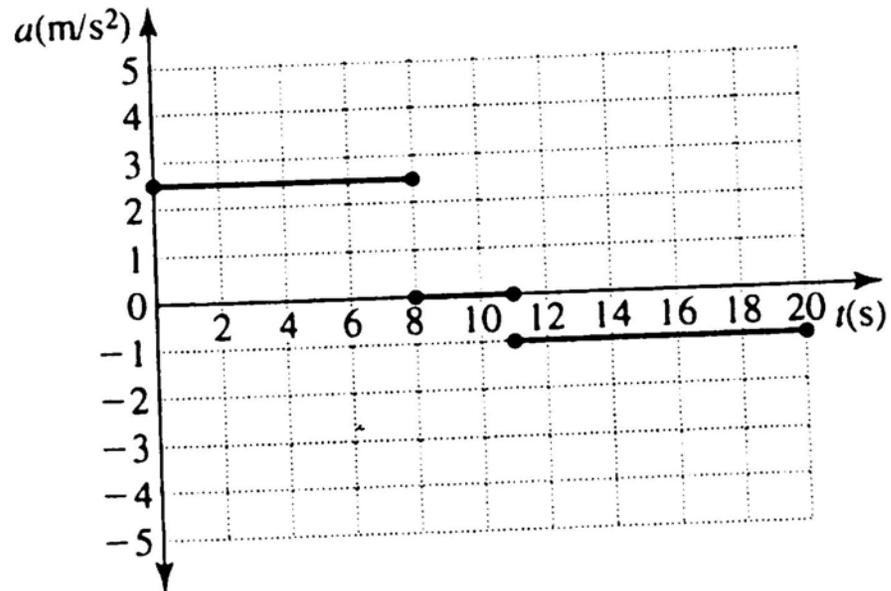
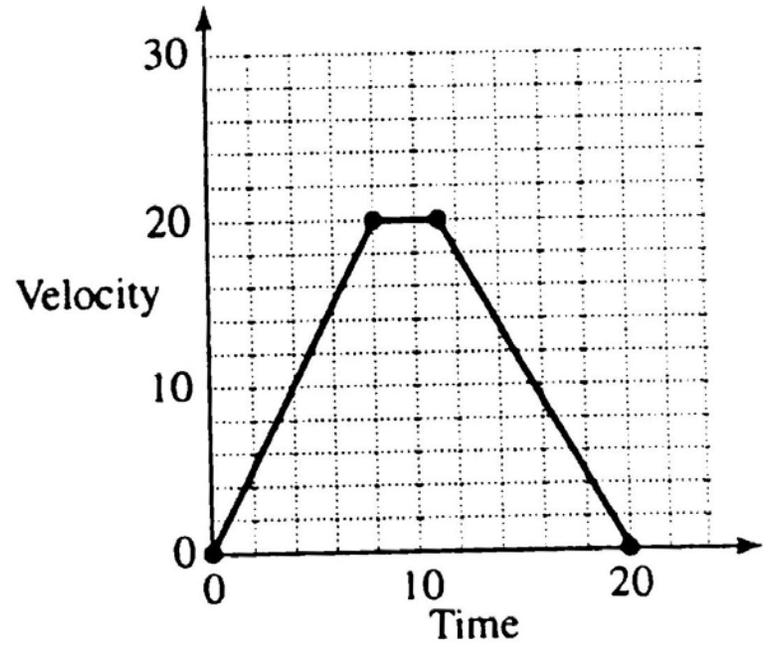
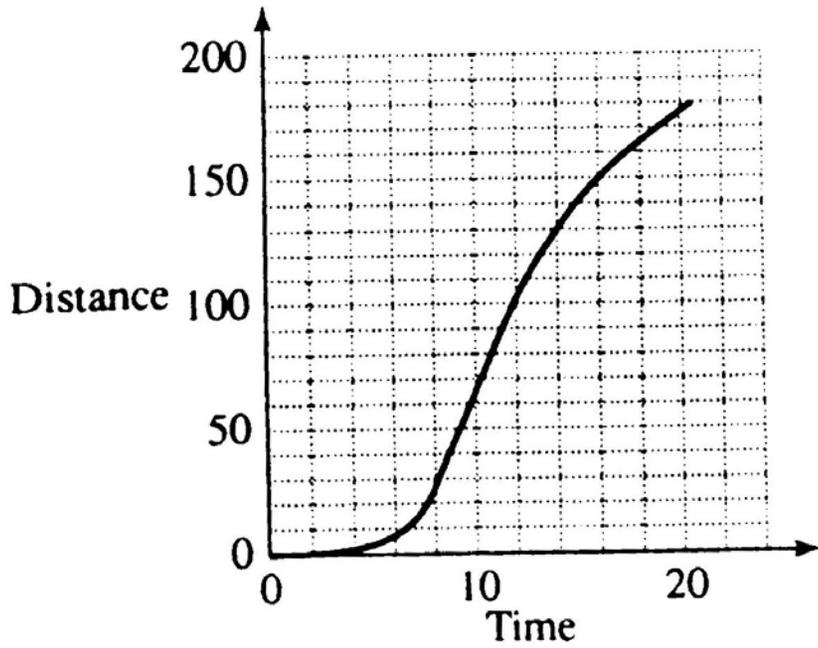


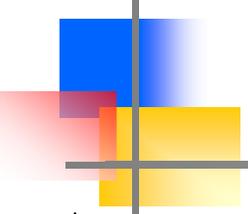


Exemplo

Para $t = 0$ um carro pára num semáforo. Quando a luz fica verde, o carro começa a acelerar com uma taxa constante, elevando sua velocidade para 20 m/s , 8 s depois de a luz ficar verde. Ele se move com esta velocidade por uma distância de 60 m . A seguir, o motorista avista uma luz vermelha no cruzamento seguinte e começa a diminuir a velocidade com uma taxa constante.

O carro pára no sinal vermelho a 180 m da posição $t = 0$. Desenhe os gráficos: $x-t$, $v-t$ e $a-t$





Resumo, aceleração constante

As equações de movimento para o caso de aceleração constante são:

→ $v = v_0 + at$

$$v_{\text{med}} = \frac{x - x_0}{t} = \frac{v_0 + v}{2}$$

→ $x = x_0 + v_0 t + \frac{1}{2} at^2$

→ $v^2 = v_0^2 + 2a(x - x_0)$

ACELERADO $\Rightarrow a$ e $v \Rightarrow$ mesmo sinal

$$\begin{array}{ll} v > 0 & \text{e} \quad a > 0 \\ v < 0 & \text{e} \quad a < 0 \end{array}$$

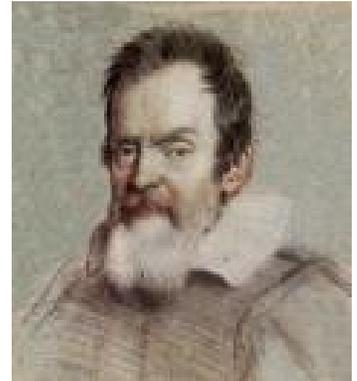
RETARDADO $\Rightarrow a$ e $v \Rightarrow$ sinais opostos

$$\begin{array}{ll} v > 0 & \text{e} \quad a < 0 \\ v < 0 & \text{e} \quad a > 0 \end{array}$$

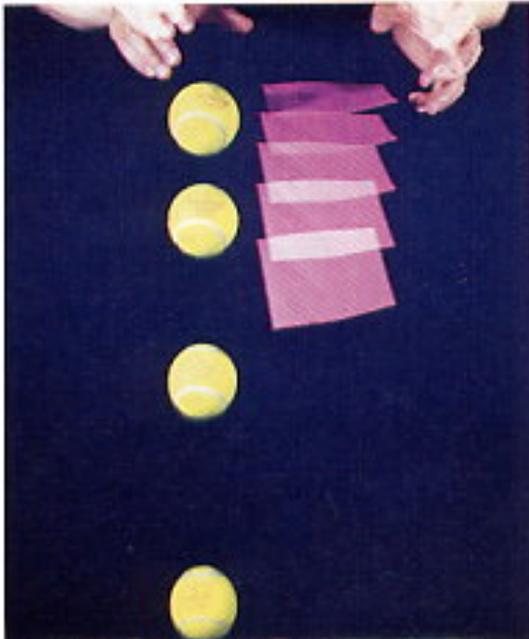
Queda Livre

Aceleração da Gravidade

Ups, a resistência
do ar!!



Galileo, o primeiro físico Moderno, estudou a queda dos corpos. Refutou Aristoteles. Usando experimentos mostrou que os corpos caem com a mesma velocidade e independente de sua massa. $y \sim t^2$, $v \sim t$, consequências de uma aceleração constante!



Aceleração da gravidade

•Corpos em queda nas proximidades com a Terra:

Quando desprezamos a resistência do ar, ou seja, quando desprezamos a força de atrito causada pelo ar nos objetos em queda, todos os corpos, independente da sua massa ou forma, realizam o movimento de queda com a mesma aceleração. O valor desta aceleração é de aproximadamente $g = -9,8 \text{ m/s}^2$.

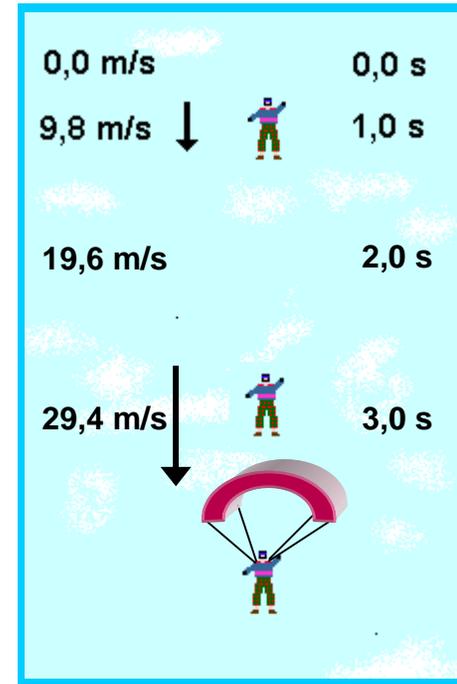
A aceleração da gravidade varia com a latitude e com a altitude.

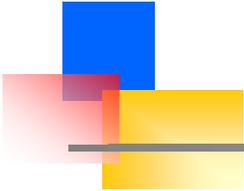
No equador ($g = -9,78039 \text{ m/s}^2$).

No pólo Norte ($g = -9,83217 \text{ m/s}^2$).

Aceleração normal da gravidade:

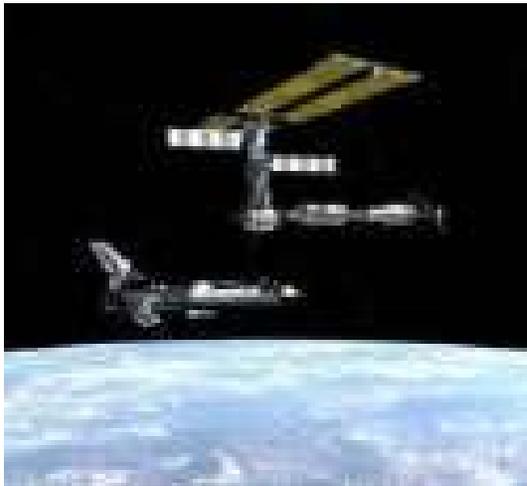
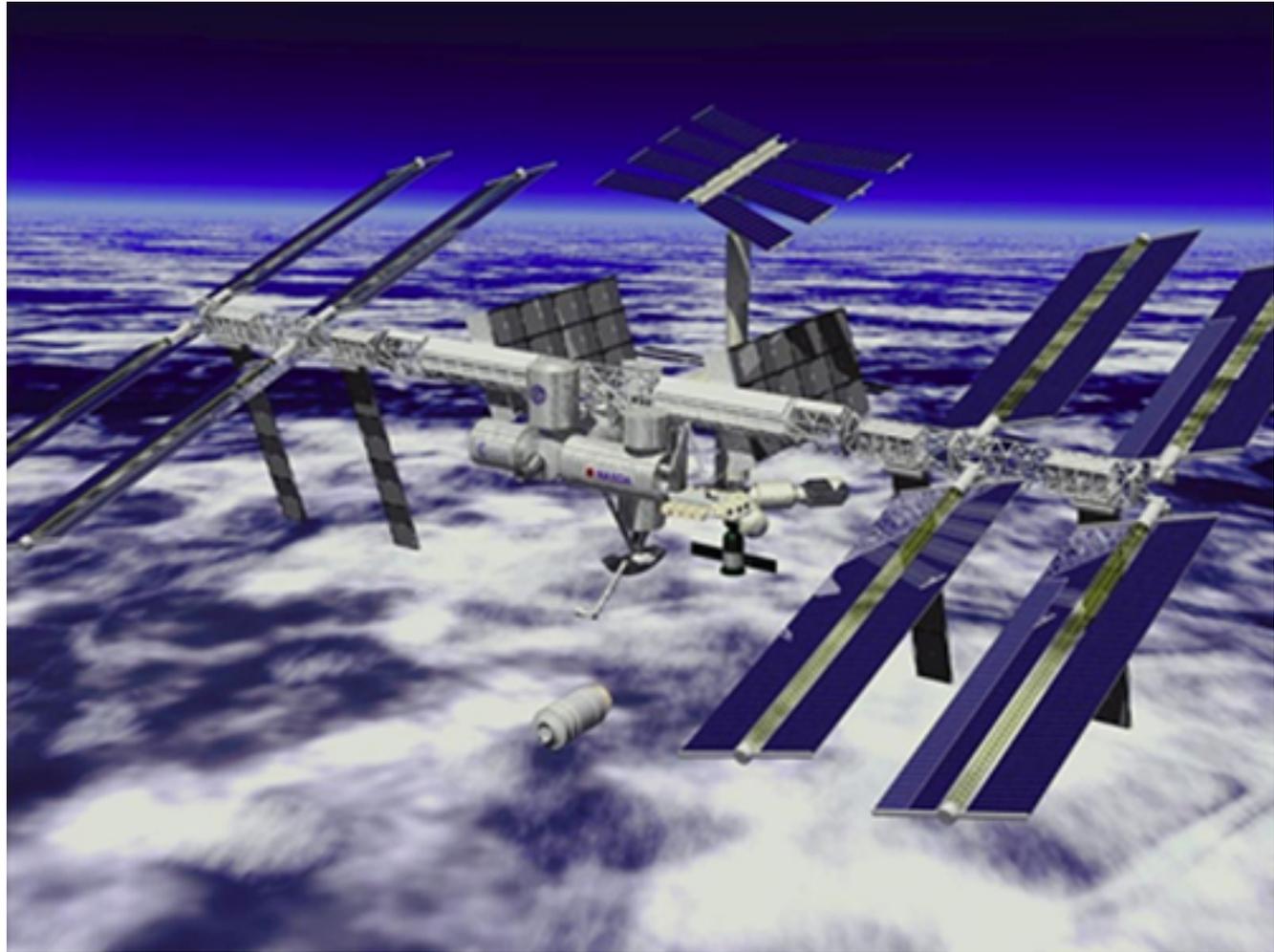
$$g = -9,80665 \text{ m/s}^2$$





Aceleração da gravidade

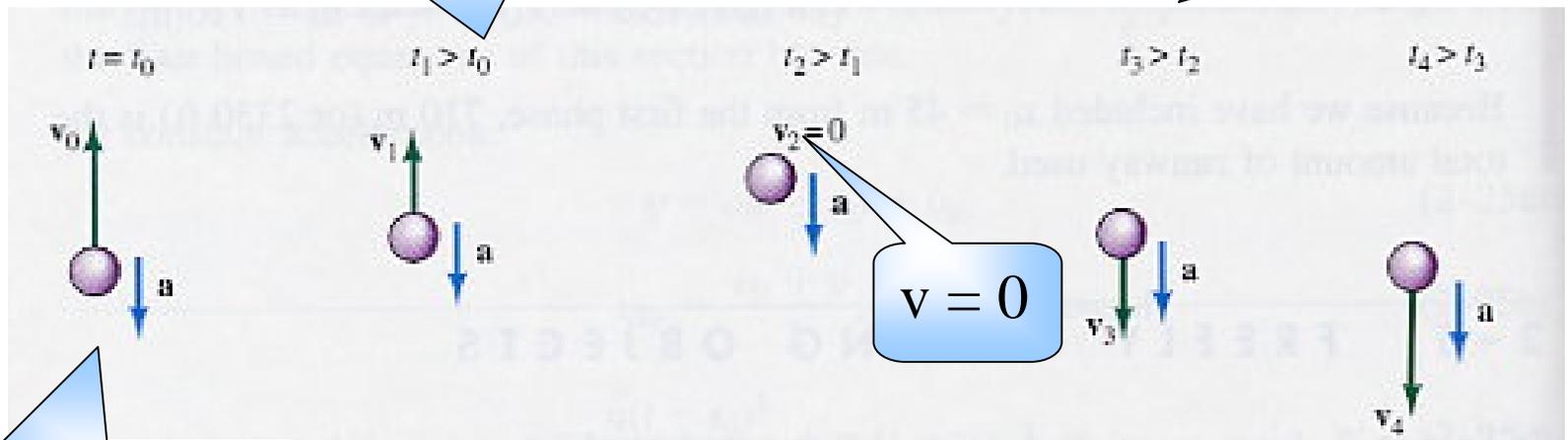
Localização	g aproximado (m/s ²)
equador	9,78
pólos	9,83
10km de altitude	9,78
100km de altitude	9,57
300km de altitude	8,80
1 000km de altitude	7,75
5 000km de altitude	3,71
10 000km de altitude	1,94



Corpos em queda livre

Para cima
diminuindo v

Para baixo

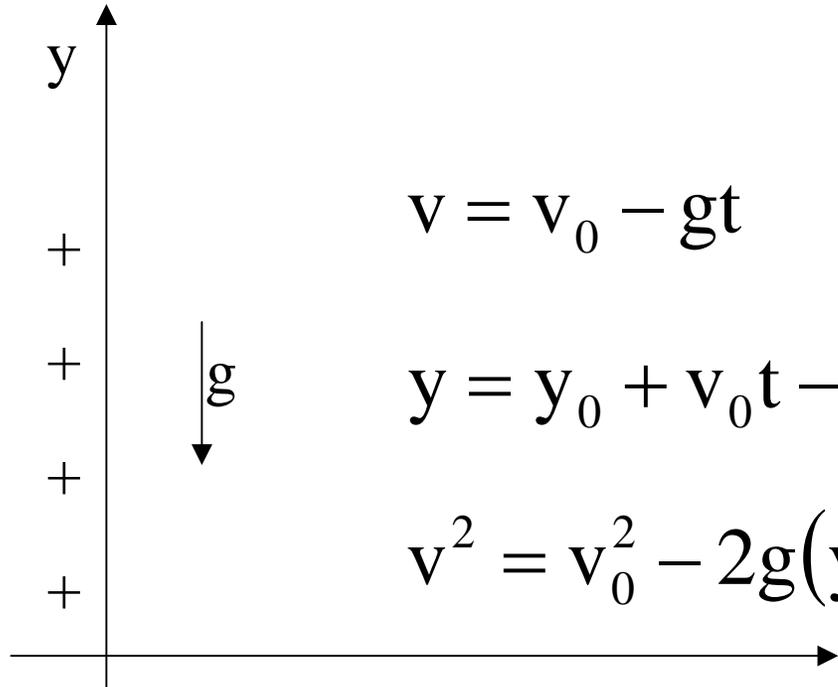


Bola jogada
para cima

v aumenta

Corpos em queda livre

Nas equações de movimento MUV é comum substituímos a aceleração pela aceleração da gravidade $-g$ são (ao longo do eixo y). Aqui $g = |g| = 9,8 \text{ m/s}^2$



$$v = v_0 - gt$$

$$y = y_0 + v_0 t - \frac{1}{2} gt^2$$

$$v^2 = v_0^2 - 2g(y - y_0)$$

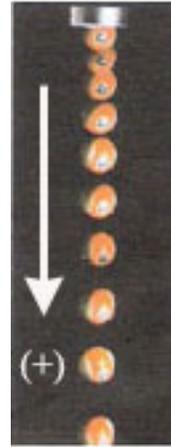
t	y	v	a
s	m	m/s	m/s^2
0	0	0	-9.8
1.0	-4.9	-9.8	-9.8
2.0	-19.6	-19.6	-9.8
3.0	-44.1	-29.4	-9.8
4.0	-78.4	-39.2	-9.8

Queda livre

Exemplo

Um corpo cai livremente:

$$y = \frac{1}{2}gt^2 \text{ e } v = gt$$



$$a = +g$$

$$v = v_0 + at$$

$$h = h_0 + v_0t + \frac{gt^2}{2}$$

$$v^2 = v_0^2 + 2.a.\Delta s$$

Gráficos $y(t)$ e $v(t)$

